

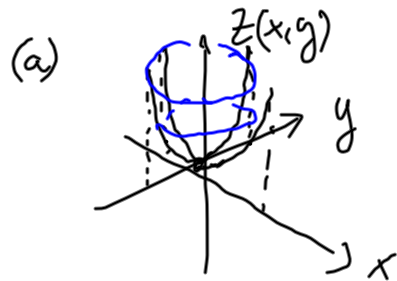
Letztes Tutorium

Mi, 09.07.08

- 1 • Volumenintegration ✓, Schwerpunkt, Trägheitstensor
- 2 • Diffusion, Wellenglg. ✓
- 3 • Maxwell ✓
- 4 • Potentiale ✓
- 5 • Magnetostatik / Elektrostatik, ~~Pythag~~
- 6 • Fourier-Transformation ✓
- 7 • Gauß/Stokes, Fluss durch Oberflächen
- 8 • ~~Taylorentwicklung~~
- 9 • ~~Differentialgleichungen~~
- 10 • ~~Anwendung von δ und θ , Greensche Fkt.~~

① [PK2] Rotationsparaboloid

$$z(x,y) = \frac{a}{2}(x^2 + y^2), \quad h = \frac{a}{2}R^2$$



$$z(x=0, y) = \frac{a}{2}y^2$$

$$z(x, y=0) = \frac{a}{2}x^2$$



Der Körper ist rotationssymmetrisch, man also Zylinderkoordinaten wählen. $z = z(x,y)$ ist aber schon vorgegeben. Wähle also als Parametrisierung

$$\vec{x} = \vec{x}(u) = \begin{pmatrix} \rho \cos(\varphi) \\ \rho \sin(\varphi) \\ \frac{a}{2}\rho^2 \end{pmatrix}. \quad \bullet$$

" (ρ, φ)

(b) Oberfläche des Paraboloids berechnet sich über

$$F = \int d^2u \sqrt{\det(g_{ij})}.$$

Best. von g_{ij} : $g_{ij} = \vec{E}_i \cdot \vec{E}_j$, $\vec{E}_i = \frac{\partial \vec{x}}{\partial u_i}$ Tangentialvektor.

Habe nur ρ, φ als neue Koordinaten, somit

$$u_1 = \rho, \quad u_2 = \varphi$$

1) Berechne Tangentialvektoren

$$\vec{E}_\rho = \frac{\partial \vec{x}}{\partial \rho} = \begin{pmatrix} \cos(\varphi) \\ \sin(\varphi) \\ a\rho \end{pmatrix}, \quad \vec{E}_\varphi = \begin{pmatrix} -\rho \sin(\varphi) \\ \rho \cos(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix}$$

2) Bilde nun alle Skalarprodukte!

$$\vec{E}_\rho \cdot \vec{E}_\rho = c^2 + s^2 + a^2 \rho^2 = 1 + a^2 \rho^2$$

$$\vec{E}_\rho \cdot \vec{E}_\varphi = \vec{E}_\varphi \cdot \vec{E}_\rho = c(-\rho s) + s\rho c + a\rho \cdot 0 = 0$$

$$\vec{E}_\varphi \cdot \vec{E}_\varphi = \rho^2 s^2 + \rho^2 c^2 = \rho^2$$

3) Damit folgt die Metrik

$$(g_{ij}) = \begin{pmatrix} \vec{E}_\rho \cdot \vec{E}_\rho & \vec{E}_\rho \cdot \vec{E}_\varphi \\ \vec{E}_\varphi \cdot \vec{E}_\rho & \vec{E}_\varphi \cdot \vec{E}_\varphi \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 + a^2 \rho^2 & 0 \\ 0 & \rho^2 \end{pmatrix}$$

$$\Rightarrow \det(g_{ij}) = (1 + a^2 \rho^2) \rho^2 = \rho^2 + a^2 \rho^4$$

Nun kann F berechnet werden:

$$F = \int d^2u \sqrt{\det(g_{ij})} = \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^R d\rho \sqrt{\rho^2 + a^2 \rho^4}$$

aus $h = \frac{a}{2} R^2 = \frac{a \rho^2}{2}$

$$= 2\pi \int_0^R d\rho \rho \sqrt{1 + a^2 \rho^2} = 2\pi \cdot \frac{1}{a^2} \int_0^{Ra} d\rho \frac{2\rho}{2} \sqrt{1 + \rho^2}$$

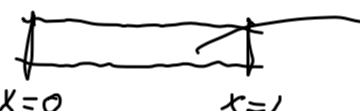
$\rho \rightarrow \frac{1}{a} \rho$

$$= \frac{2\pi}{a^2} \frac{1}{2} \frac{2}{3} (1 + \rho^2)^{3/2} \Big|_0^{Ra} = \frac{2\pi}{3a^2} (1 + \rho^2)^{3/2} \Big|_0^{Ra}$$

$$= \frac{2\pi}{3a^2} \left((1 + a^2 R^2)^{3/2} - 1 \right) = \frac{2\pi}{3a^2} \left(\sqrt{1 + a^2 R^2}^3 - 1 \right)$$

② Diffusion & Wellenkonti

[H2O] Viel Lärm um nichts

(a)  $n(x,t) = n_0 + n_1 \cos(kx) \cos(\omega t)$

Hier hilft die Konti! (ρ und f hängen über die Konti zusammen)

$$\boxed{\nabla \vec{j} + \dot{\rho} = 0} \quad \text{bzw.} \quad \boxed{\nabla \vec{j} + \dot{n} = 0}$$

$$\Leftrightarrow \dot{n} = -\nabla \vec{j} = 0 + n_1 \cos(kx) (-\omega) \sin(\omega t)$$
$$\stackrel{!}{=} -n_1 \omega \cos(kx) \sin(\omega t) \stackrel{!}{=} -\nabla \vec{j} = \underline{\underline{-\partial_x j_1}}$$

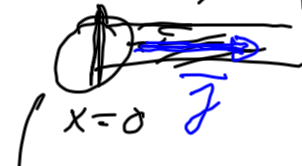
Ansatz hier (weil $n(x,t)$ nur von x abhängt): $\vec{j} = j(x,t) \cdot \vec{e}_1$

$$\leadsto \partial_x j_1 = n_1 \omega \cos(kx) \sin(\omega t)$$

$$\Rightarrow j_1(x,t) = n_1 \omega \frac{1}{k} \sin(kx) \sin(\omega t) + C(t)$$

Die Bestimmung von $C(t)$ geht über die Randbedingung: $\dot{j}_1(x=0, t) = 0$ (an geschlossenen Ende/Anfang)

$$\Rightarrow C(t) = 0$$



$x=0$ kein Feldchenstrom

Somit

$$\vec{j}(x, t) = \frac{n_1 \omega}{k} \sin(kx) \sin(\omega t) \vec{e}_1$$

k wird mit der zweiten Randbedingung bestimmt: $\dot{j}_1(x=L, t) = 0$

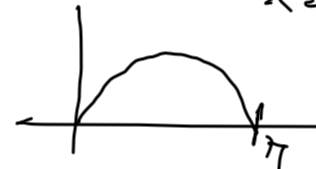


Wegen maximal möglicher Wellenlänge (s. Aufg.) passt genau ein Bauch herein:

$$k = \frac{\pi}{L} \longrightarrow \vec{j} = \frac{n_1 \omega}{k} \underbrace{\sin\left(\frac{\pi}{L} x\right)}_{x=L} \sin(\omega t) \vec{e}_1$$

Ergebnis:

$$\vec{j} = \frac{n_1 \omega L}{\pi} \sin\left(\frac{\pi x}{L}\right) \sin(\omega t) \vec{e}_1$$



(b) Separationsansatz $n = \underbrace{(n_0)} + \underbrace{f(t)g(r)}$

Wellengleichung $\square n = \left(\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} - \Delta \right) n = 0$

$n(x,t) = n(r,t)$ hängt nur vom Abstand r von Ursprung ab. \implies Betrachte das Problem in Kugelkoordinaten. $\longrightarrow \Delta = \frac{1}{r} \partial_r^2 r$

(nur bei sphärischen Problemen)

$$\implies \left(\frac{1}{c^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} - \frac{1}{r} \partial_r^2 r \right) n(r,t) = 0$$

$$\iff \frac{1}{c^2} \ddot{n} = \frac{1}{r} \partial_r^2 (r \cdot n)$$

Lösung per Separation:

$$\frac{1}{c^2} \ddot{f} g = \frac{1}{r} \partial_r^2 (r g) \cdot f \iff \frac{\ddot{f}}{f} \frac{1}{c^2} = \frac{1}{r g} (r g)''$$

\uparrow
: $f \cdot g \neq 0$

Diffusionsproblem:

$$\rho(\vec{x}, 0) = \rho_0 - \rho_1 \cos^2(kx) \longrightarrow \rho(\vec{x}, t) = ?$$

Problem:

$$\rho(\vec{x}, t) = e^{tD\Delta} \rho(\vec{x}, 0), \quad \rho(\vec{x}, 0) \text{ geg.}$$

formale Lösung

Hierbei stellt man fest, dass $\rho(\vec{x}, 0)$ keine Eigenfunktion (spez.: $\cos^2(kx)$) zum Operator $tD\Delta$ ist:

$$tD\Delta (\cos^2(kx)) = tD \partial_x^2 \cos^2(kx) \\ = tD \partial_x (k(-\sin(kx)) \cdot 2 \cos(kx))$$

$$= tD [-k \{ k \cos(kx) \cdot 2 \cos(kx) + \sin(kx) \cdot 2k(-\sin(kx)) \}] \\ = tD k^2 (\cos^2(kx) - \sin^2(kx)) \neq \text{EW} \cdot \cos^2(kx) \\ \quad \quad \quad 1 - c^2 \quad \quad \quad * \text{KEW}(x)$$

Eigenfunktionen des Δ -Operators sind

\sin, \cos

$$\begin{aligned} \cos^2(kx) &= \cos^2(u) = \left(\frac{e^{iu} + e^{-iu}}{2} \right)^2 \\ &= \frac{1}{4} \cdot (e^{2iu} + 2 + e^{-2iu}) = \frac{1}{2} (e^{2iu} + e^{-2iu}) \cdot \frac{1}{2} \\ &= \frac{1}{2} \cos(2u) + \frac{1}{2} = \frac{1}{2} \cos(2kx) + \frac{1}{2} \end{aligned}$$

$$\rightarrow e^{tD} \Delta x^2 \frac{1}{2} \cos(2kx) = ?$$

$$tD \Delta x^2 \frac{1}{2} \cos(2kx) = tD \frac{1}{2} (-4k^2) \cos(2kx)$$

$$\Rightarrow e^{tD} \Delta x^2 \frac{1}{2} \cos(2kx) = e^{-\frac{t}{2} \Delta (4k^2)} \frac{1}{2} \cos(2kx)$$

Damit folgt

$$\rho(x,t) = \rho(x,t) = e^{tD\Delta} \rho(x,0)$$

$$= e^{tD\partial_x^2} \left[\rho_0 - \rho_1 \cos^2(kx) \right]$$

$$= e^{tD\partial_x^2} \left[\rho_0 - \rho_1 \left(\frac{1}{2} \cos(2kx) + \frac{1}{2} \right) \right]$$

$$\rightarrow = e^{tD\partial_x^2} \left[\cancel{\rho_0} - \cancel{\frac{\rho_1}{2}} - \frac{\rho_1}{2} \cos(2kx) \right] + \rho_0 - \frac{\rho_1}{2}$$

$$= e^{tD\partial_x^2} \left[-\frac{\rho_1}{2} \cos(2kx) \right] + \rho_0 - \frac{\rho_1}{2}$$

$$= -\rho_1 e^{tD\partial_x^2} \frac{1}{2} \cos(2kx) + \rho_0 - \frac{\rho_1}{2}$$

$$= -\rho_1 \frac{1}{2} e^{-tD4k^2} \cos(2kx) + \rho_0 - \frac{\rho_1}{2}$$

$$e^x = 1 + \dots$$

Kann auch sagen,

$$\underbrace{tD\partial_x^2 \rho_1 = \rho_1}_{\text{}} \rightarrow c^2 \partial_x^2 \rho_1 = \rho_1 = \rho_1$$

③ Maxwell-Gleichungen

$$\nabla \cdot \vec{E} = \rho / \epsilon_0, \quad \nabla \cdot \vec{B} = 0$$

$$\nabla \times \vec{E} = -\dot{\vec{B}}, \quad \nabla \times \vec{B} = \frac{1}{\epsilon_0 c^2} \vec{j} + \frac{1}{c^2} \dot{\vec{E}}$$

Elektrostatik: $\vec{B} = \vec{0}, \dot{\vec{E}} = \vec{0}$

$$\nabla \cdot \vec{E} = \rho / \epsilon_0, \quad \nabla \times \vec{E} = \vec{0}$$

Magnetostatik: $\dot{\vec{E}} = \vec{0}, \dot{\vec{B}} = \vec{0}$

$$\nabla \cdot \vec{B} = 0, \quad \nabla \times \vec{B} = \frac{1}{\epsilon_0 c^2} \vec{j}$$

[H37] Klausuraufgabe 2003

$$\vec{B}(\vec{x}, t) = (B_0)(0, 0, e^{-\omega t}). \quad B_0 := 1$$

(a) Maxwell-Gleichungen abklappen:

$$\nabla \cdot \vec{E} = \rho / \epsilon_0, \quad \nabla \cdot \vec{B} = 0$$

$$\nabla \times \vec{E} = -\dot{\vec{B}}, \quad \nabla \times \vec{B} = \frac{1}{\epsilon_0 c^2} \vec{j} + \frac{1}{c^2} \dot{\vec{E}}$$

$$\nabla \times \vec{E} = -\dot{\vec{B}} = -(0, 0, -\omega e^{-\omega t}) = (0, 0, \omega e^{-\omega t}).$$

$$\begin{pmatrix} \partial_x \\ \partial_y \\ \partial_z \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} E_1 \\ E_2 \\ E_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \partial_y E_3 - \partial_z E_2 \\ \partial_z E_1 - \partial_x E_3 \\ \partial_x E_2 - \partial_y E_1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ \omega e^{-\omega t} \end{pmatrix}$$

Einfachster Fall: $E_2 = E_3 = 0$, $E_1 = E_1(y)$

$$\Rightarrow -\partial_y E_1(y) = \omega e^{-\omega t} \Rightarrow E_1(y) = -y \omega e^{-\omega t}$$

$$\Rightarrow E(\vec{x}, t) = \begin{pmatrix} -y \omega e^{-\omega t} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}.$$

Berechne ρ via

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0} \Leftrightarrow \rho = \epsilon_0 \vec{\nabla} \cdot \vec{E} = \epsilon_0 \cdot 0 \equiv 0.$$

Für MAX IV:

$$\vec{\nabla} \times \vec{B} = \frac{1}{\epsilon_0 c^2} \vec{j} + \frac{1}{c^2} \dot{\vec{E}}, \quad \vec{\nabla} \times \vec{E} = \dot{\vec{B}}$$

$$\Leftrightarrow \vec{j} = -\epsilon_0 \dot{\vec{E}} = -\epsilon_0 \begin{pmatrix} \omega^2 y e^{-\omega t} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix}$$

(b) Poynting-Vektor $\hat{=}$ Energiestrom:

$$\vec{S} = \epsilon_0 c^2 (\vec{E} \times \vec{B}) = \epsilon_0 c^2 \begin{pmatrix} -\omega y e^{-\omega t} \\ 0 \\ 0 \end{pmatrix} \times \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ e^{-\omega t} \end{pmatrix}$$

$$= \epsilon_0 c^2 \begin{pmatrix} 0 \\ \omega y e^{-2\omega t} \\ 0 \end{pmatrix},$$

$$\vec{\nabla} \cdot \vec{S} = \epsilon_0 c^2 \omega e^{-2\omega t}$$

Offenichtlich auch möglich: $E_1 = E_3 = 0, E_2 = E_2(x)$

$\nabla \cdot \vec{J}$ bei PK



④ Skalar- und Vektorpotentiale

Wissenswert:

$$\phi(\vec{x}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3x' \frac{\rho(\vec{x}')}{|\vec{x} - \vec{x}'|}$$

$$A(\vec{x}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0 c^2} \int d^3x' \frac{\vec{J}(\vec{x}')}{|\vec{x} - \vec{x}'|}$$

Biot-Savart: \vec{J} Stromfaden!

$$\vec{B}(\vec{x}) = \frac{I}{4\pi\epsilon_0 c^2} \int d\vec{x}' \times \frac{\vec{x} - \vec{x}'}{|\vec{x} - \vec{x}'|^3}$$

$$\vec{E} = -\nabla\phi - \dot{\vec{A}}, \quad \vec{B} = \nabla \times \vec{A}$$

Idee: Bei Elektrostatik/Magnetostatik berechne
zunächst ϕ / \vec{A} und daraus per
 $\vec{E} = -\nabla\phi$ / $\vec{B} = \nabla \times \vec{A}$ die dazugehörigen
Felder.

Eichung: $\phi \rightarrow \phi - \chi$, $\vec{A} \rightarrow \vec{A} + \nabla\chi$
(unter dieser Änderung bleiben \vec{E}, \vec{B} -
Felder invariant)

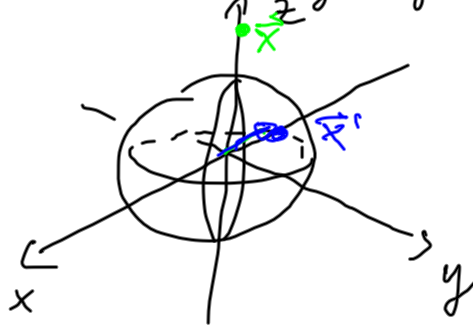
$$\begin{aligned} \nabla \cdot \vec{A} + \frac{1}{c^2} \frac{\partial \phi}{\partial t} &= 0 && \text{Lorenz} \\ \nabla \cdot \vec{A} &= 0 && \text{Coulomb} \end{aligned}$$

Hiermit lassen sich inhomogene Wellenglg.
herleiten (s. [P16]).

[H20] Elektrostatistisches Potential

$$\phi(\vec{x}) = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3x' \frac{\rho(\vec{x}')}{|\vec{x} - \vec{x}'|}$$

- (a) Homogen geladene Kugel : $\rho(\vec{x}) = \rho_0$.
 Betrachte Punkt \vec{x} einer (gedachten) Probeladung und beschreibe die Kugel mit geeigneten Koordinaten \vec{x}' :



$$\vec{x} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ z \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ r \cos(\theta) \\ r \end{pmatrix} \Big|_{\theta=0} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ r \end{pmatrix}$$

$$\vec{x}' = r \begin{pmatrix} \sin(\theta') \cos(\varphi') \\ \sin(\theta') \sin(\varphi') \\ \cos(\theta') \end{pmatrix}$$

Dann folgt

$$|\vec{x} - \vec{x}'| = \left| \begin{pmatrix} -r' \sin' \theta' \\ -r' \sin' \theta' \varphi' \\ r - r' \cos' \theta' \end{pmatrix} \right| = \sqrt{\frac{r'^2 \sin'^2 \theta' \cos'^2 \varphi' + r'^2 \sin'^2 \theta' \sin'^2 \varphi' + (r - r' \cos' \theta')^2}{}}$$

$$= \sqrt{r'^2 s'^2 + r^2 - 2rr'c' + r'^2 d'^2} = \sqrt{r'^2 + r^2 - 2rr' \cos(\theta')}$$

Es folgt

$$\begin{aligned} \Phi(\vec{x}) &= \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3x' \frac{\rho_0}{\sqrt{r'^2 + r^2 - 2rr' \cos(\theta')}} \\ &= \frac{\rho_0}{4\pi\epsilon_0} \int_0^R dr' r'^2 \int_{-1}^1 d(\cos\theta') \int_0^{2\pi} d\varphi' \frac{1}{\sqrt{r'^2 + r^2 - 2rr' \cos(\theta')}} \\ &= \frac{\rho_0}{2\epsilon_0} \int_0^R dr' r'^2 \frac{1}{\sqrt{2rr'}} \int_{-1}^1 d(\cos\theta') \frac{1}{\sqrt{\frac{r^2 + r'^2}{2rr'} - \cos(\theta')}} \end{aligned}$$

$$= -2 \cdot \sqrt{\frac{r^2 + r'^2}{2rr'} - \cos\theta'} \Big|_{\cos\theta' = +1}^{\cos\theta' = -1} \frac{1}{\sqrt{C-u}}$$

$$\int_{-1}^1 \frac{1}{\sqrt{C-u}} = -2\sqrt{C-u}$$

$$\begin{aligned} \sqrt{C-u}' &= -1 \cdot \frac{1}{2\sqrt{C-u}} \\ &= -\frac{1}{2} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &= -2 \left(\sqrt{\frac{r^2 + r'^2}{2rr'} - 1} - \sqrt{\frac{r^2 + r'^2}{2rr'} + 1} \right) \\
 &= -2 \cdot \frac{1}{\sqrt{2rr'}} \left(\sqrt{r^2 + r'^2 - 2rr'} - \sqrt{r^2 + r'^2 + 2rr'} \right) \\
 &= \frac{\rho_0}{2\epsilon_0} \int_0^R dr' r'^2 \frac{1}{\sqrt{2rr'}} - \frac{\rho_0}{2\epsilon_0} \left(\sqrt{\quad} - \sqrt{\quad} \right) \\
 &= \frac{\rho_0}{2\epsilon_0 r} \int_0^R dr' r' \left(r + r' - |r - r'| \right)
 \end{aligned}$$

(b) Unterscheide nun: $0 \leq r' \leq R, r < R$ innerhalb der Kugel

$$\begin{aligned}
 \phi(x) &= \frac{\rho_0}{2\epsilon_0 r} \left[\int_0^r dr' r' 2r + \int_r^R dr' r' 2r' \right] \Rightarrow \underbrace{|r - r'| = -(r - r')}_{< 0} \\
 & \quad \underbrace{|r - r'| = r - r'}_{> 0} \\
 &= \frac{\rho_0}{2\epsilon_0 r} \left[\int_0^r dr' 2r r' + \int_r^R dr' 2r'^2 \right] = \frac{\rho_0}{6\epsilon_0} (3R^2 - r^2)
 \end{aligned}$$

Analog für $r > R$.

Da die Kugel homogen ^{geladen} ist, gilt

$$\rho_0 = \frac{Q}{V} = \frac{Q}{\frac{4}{3}\pi R^3}$$

$$\begin{aligned} \hookrightarrow \phi(\vec{x}) &= \frac{Q}{8\pi\epsilon_0 R^3} (3R^2 - r^2), \quad r < R \\ &\stackrel{!}{=} \phi(r) \end{aligned}$$

Berechne $\vec{E}(r) = -\nabla\phi(r) = -\frac{\vec{r}}{r}\phi'(r)$

$$= \vec{e}_r r \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 R^3} = \frac{Q}{4\pi\epsilon_0 R^3} \cdot r \vec{e}_r.$$

Lektion:

1) $\phi = \frac{1}{4\pi\epsilon_0} \int d^3x' \frac{\rho(\vec{x}')}{|\vec{x} - \vec{x}'|}$

2) $\rho(\vec{x}) = ?$, welche Parametrisierung \vec{x}' ?

Mache hierzu Symmetrien! $\rightarrow |\vec{x} - \vec{x}'|$

3) Integral ausrechnen $\rightarrow \phi(\vec{x})$

4) $\vec{E} = -\nabla\phi$.

$$[H29] \text{ (b)} \quad \vec{B}(\vec{x}) = \frac{\mu_0}{4\pi\epsilon_0 c^2} \int d\vec{x}' \times \frac{\vec{x} - \vec{x}'}{|\vec{x} - \vec{x}'|^3}$$

1)  (Biot-Savart)



\vec{x} : „Probeladung“ (Ort)

\vec{x}' : Parametrisierung
des Problems.

$$\text{Hier: } \vec{x} = \begin{pmatrix} 0 \\ 0 \\ z \end{pmatrix} = z \cdot \vec{e}_z, \quad \vec{x}' = R \begin{pmatrix} \cos(\varphi') \\ \sin(\varphi') \\ 0 \end{pmatrix} = R \cdot \vec{e}_\rho$$

$$|\vec{x} - \vec{x}'|^3 = \left| \begin{pmatrix} -R \cos(\varphi') \\ -R \sin(\varphi') \\ z \end{pmatrix} \right|^3 = \sqrt{R^2 + z^2}^3$$

2) $d\vec{x}'$ bestimmen:

$$d\vec{x}' = \frac{\partial \vec{x}'}{\partial \varphi} d\varphi \quad (\text{totale Differential})$$

(da \vec{x}' hängt nur von φ ab)

$$= R \cdot \begin{pmatrix} -\sin(\varphi) \\ \cos(\varphi) \\ 0 \end{pmatrix} d\varphi + R e_{\varphi} d\varphi$$

$$\Rightarrow d\vec{x}' = R \vec{e}_{\varphi} d\varphi$$

3) Integral ausrechnen:

$$\begin{aligned} \vec{B}(\vec{x}) &= \frac{I}{4\pi\epsilon_0 c^2} \int d\vec{x}' \times \frac{\vec{x} - \vec{x}'}{|\vec{x} - \vec{x}'|^3} \\ &= \frac{I}{4\pi\epsilon_0 c^2} \int_0^{2\pi} d\varphi' R \vec{e}_{\varphi'} \times \frac{(z \vec{e}_3 - R \vec{e}_{\rho})}{\sqrt{R^2 + z^2}^3} \\ &= \frac{IR}{4\pi\epsilon_0 c^2} \int_0^{2\pi} d\varphi' \frac{z \vec{e}_3 + R \vec{e}_z}{\sqrt{R^2 + z^2}^3} \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 &= \frac{IR}{4\pi\epsilon_0 c^2} \left[\frac{z}{\sqrt{R^2+z^2}^3} \int_0^{2\pi} d\varphi \vec{e}_\varphi, \text{ aber } \int_0^{2\pi} d\varphi \vec{e}_\varphi = \int_0^{2\pi} d\varphi \begin{pmatrix} C \\ S \\ 0 \end{pmatrix} = \vec{0} \right. \\
 &\quad \left. + \int_0^{2\pi} d\varphi \frac{R \vec{e}_z}{\sqrt{R^2+z^2}^3} \right] \\
 &= \frac{IR^2}{2\epsilon_0 c^2} \cdot \frac{1}{\sqrt{R^2+z^2}^3} \vec{e}_z
 \end{aligned}$$

Fourier

[H38] + zeitl. Anteil

$$T(\vec{x}, t) = T_0 \frac{a}{|\vec{x}|} e^{-\frac{|\vec{x}|}{a}} \delta(t-t') \rightarrow \tilde{T}(\vec{k}, \omega) = ?$$

1D-Fourier:

$$\tilde{f}(k) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int dx e^{-ikx} f(x) \quad (\text{abstrig})$$

$$f(x) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}} \int dk e^{+ikx} \tilde{f}(k).$$

3D-Fourier:

$$\tilde{f}(\vec{k}) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}^3} \int d^3x e^{-i\vec{k}\cdot\vec{x}} f(\vec{x})$$

$$f(\vec{x}) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}^3} \int d^3k e^{+i\vec{k}\cdot\vec{x}} \tilde{f}(\vec{k})$$

4D - Fourier:

$$\tilde{f}(\vec{k}, \omega) = \frac{1}{\sqrt{(2\pi)^4}} \int d^3x dt e^{-i(\vec{k}\vec{x} - \omega t)} f(\vec{x}, t)$$

$$f(\vec{x}, t) = \frac{1}{\sqrt{(2\pi)^4}} \int d^3k d\omega e^{+i(\vec{k}\vec{x} - \omega t)} \tilde{f}(\vec{k}, \omega)$$

Integrale existieren für schnell abfallende Funktionen ($f(\pm\infty) = 0$)

$$\vec{\nabla} \longrightarrow i\vec{k}, \quad \frac{\partial}{\partial t} \longrightarrow -i\omega$$

Maxwell in der Untereinheit

$$\nabla \cdot \vec{E} = \rho/\epsilon_0, \quad \nabla \cdot \vec{B} = 0$$

$$\nabla \times \vec{E} = -\dot{\vec{B}}, \quad \nabla \times \vec{B} = \frac{1}{\epsilon_0 c^2} \vec{j} + \frac{1}{c^2} \dot{\vec{E}}$$

$$\begin{aligned} i\vec{k} \cdot \vec{E} &= \frac{\rho}{\epsilon_0} \\ i\vec{k} \cdot \vec{B} &= 0 \\ i\vec{k} \times \vec{E} &= +i\omega \vec{B} \\ i\vec{k} \times \vec{B} &= \frac{1}{\epsilon_0 c^2} \vec{j} + \frac{-i\omega}{c^2} \vec{E} \end{aligned}$$

$$T(\vec{x}, t) = T_0 \frac{a}{|\vec{x}|} e^{-\frac{|\vec{x}|}{a}} \cdot \delta(t-t') \rightarrow \tilde{T}(\vec{k}, \omega) = ?$$

$$\tilde{T}(\vec{k}, \omega) = \int \frac{1}{(2\pi)^4} d^3x dt e^{-i(\vec{k} \cdot \vec{x} - \omega t)} T(\vec{x}, t)$$

$$= \int \frac{1}{(2\pi)^4} d^3x dt e^{-i(\vec{k} \cdot \vec{x} - \omega t)} T_0 \frac{a}{|\vec{x}|} e^{-\frac{|\vec{x}|}{a}} \delta(t-t')$$

Kugel-
koordinat

$$= \frac{1}{\sqrt{2\pi}^4} \cdot \int_0^\infty dr r^2 \int_{-1}^1 d(\cos\theta) \int_0^{2\pi} d\varphi \int_{-\infty}^{+\infty} dt \dots$$

$$\dots e^{-i(\vec{k} \cdot \vec{x} - \omega t)} T_0 \frac{a}{r} e^{-\frac{r}{a}} \delta(t-t')$$

$$= \frac{a T_0}{\sqrt{2\pi}^4} \int_0^\infty dr r^2 \int_{-1}^1 d(\cos\theta) \int_0^{2\pi} d\varphi e^{-i(\vec{k} \cdot \vec{x} - \omega t')} \frac{e^{-\frac{r}{a}}}{r}$$

$\vec{x} = r \begin{pmatrix} \sin\theta \cos\varphi \\ \sin\theta \sin\varphi \\ \cos\theta \end{pmatrix}$
 $|\vec{x}| = r$

Trick: Was ist $\vec{k} \cdot \vec{x}$? $\vec{k} \cdot \vec{x} = |\vec{k}| \cdot |\vec{x}| \cdot \cos(\theta)$
 oder: $\vec{k} = k \vec{e}_3$ o.B.d.A.
 $\int \frac{a T_0 2\pi}{\sqrt{2\pi}^4} \int_0^\infty dr r^2 \int_{-1}^1 d(\cos\theta) e^{-ikr \cos\theta} e^{i\omega t'} \frac{e^{-\frac{r}{a}}}{r}$ wähle o.B.d.A.

$$\begin{aligned}
&= \frac{aT_0 2\pi}{\sqrt{2\pi}^4} e^{i\omega t} \int_0^\infty dr r e^{-\frac{r}{a}} \int_{-1}^1 d(\cos\theta) e^{-ikr \cos\theta} \\
&= \frac{aT_0 2\pi e^{i\omega t}}{\sqrt{2\pi}^4} \int_0^\infty dr r e^{-\frac{r}{a}} \frac{1}{-ikr} (e^{-ikr \cos\theta} \Big|_{\cos\theta=1}^{\cos\theta=-1}) \\
&= \frac{aT_0 e^{i\omega t}}{ik\sqrt{2\pi}^2} \int_0^\infty dr e^{-\frac{r}{a}} (e^{ikr} - e^{-ikr}) \\
&= \left(-\frac{1}{-\frac{1}{a} + ik} + \frac{1}{-\frac{1}{a} - ik} \right) \int_0^\infty dr (e^{-r(\frac{1}{a} + ik)} - e^{-r(\frac{1}{a} - ik)}) \\
&= \frac{1}{-\frac{1}{a} + ik} e^{-r(\frac{1}{a} - ik)} \Big|_0^\infty - \frac{1}{-\frac{1}{a} - ik} e^{-r(\frac{1}{a} + ik)} \Big|_0^\infty
\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
 \mathcal{L} &= \frac{aT_0 e^{i\omega t'}}{ik2\pi} \cdot \left(\frac{1}{-\frac{1}{a} - ik} - \frac{1}{-\frac{1}{a} + ik} \right) \\
 &= \frac{1}{\frac{-\frac{1}{a} - ik}{-\frac{1}{a} - ik}} \cdot \frac{-\frac{1}{a} + ik}{-\frac{1}{a} + ik} - \frac{1}{\frac{-\frac{1}{a} + ik}{-\frac{1}{a} + ik}} \cdot \frac{-\frac{1}{a} - ik}{-\frac{1}{a} - ik} \\
 &= \frac{-\frac{1}{a} + ik + \frac{1}{a} + ik}{\frac{1}{a^2} + k^2} = \frac{2ik}{\frac{1}{a^2} + k^2} \\
 &= \frac{aT_0 e^{i\omega t'}}{ik2\pi} \cdot \frac{2ik}{\frac{1}{a^2} + k^2} = \frac{aT_0 e^{i\omega t'}}{\pi(\frac{1}{a^2} + k^2)} \sim \frac{1}{1+k^2}
 \end{aligned}$$

Skizze:

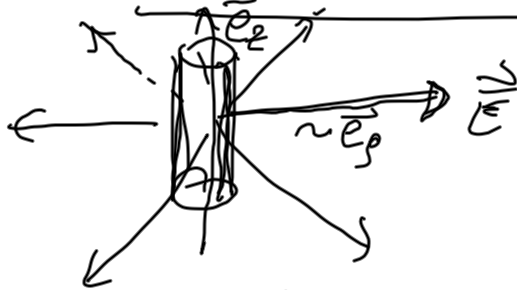


$$f(x) = \frac{e^{-|x|}}{|x|}$$

[H36] $\rho(x,y) = f(\sqrt{x^2+y^2})$. $\vec{E} = ?$

Offensichtlich ist ρ unabh. von z und hängt nur vom Abstand von der z -Achse ab,

~~Elektrische Feld zeigt in Richtung \vec{e}_z .
Es hängt ab von r : $\vec{E} = E(r) \vec{e}_z$
 $r = \sqrt{x^2+y^2}$~~



$$\vec{E} = E(\rho) \vec{e}_\rho$$

(wähle Zylinderkoordin. (ρ, φ, z)),

Beziehung zwischen ρ und \vec{E} : $\nabla \cdot \vec{E} = \frac{\rho}{\epsilon_0}$

Um \vec{E} zu berechnen, muss ich die Divergenz wegbekommen: Satz von Gauß!

$$\int_V d^3x \nabla \cdot \vec{E} = \int_{\partial V} d\vec{f} \cdot \vec{E} = \frac{1}{\epsilon_0} \int d^3x \rho(\vec{x})$$

(erste integrale MAX)



$d\vec{f}$ steht senkrecht auf der Oberfläche und es gilt $|d\vec{f}| = dA$

Hier: $d\vec{f} \parallel \vec{e}_z$, $d\vec{f} = \vec{e}_z \cdot R \cdot d\varphi \cdot dz$

↑
Radius des Zylinders.

$$\int_{\partial V} d\vec{f} \cdot \vec{E} = \int_{\partial V} R \cdot d\varphi \cdot dz \cdot \vec{e}_z \cdot \vec{E}$$

$$= \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^h dz \cdot E(\rho) \cdot \underbrace{\vec{e}_z \cdot \vec{e}_z}_{=1}$$

$$= 2\pi R h \cdot E(\rho) = \frac{1}{\epsilon_0} \int d^3x \rho(\vec{x}) = \frac{1}{\epsilon_0} \int_0^{\rho} d\rho' \rho' \int_0^{2\pi} d\varphi \int_0^h dz \cdot \rho(\rho')$$

$$d^3x = \rho \cdot d\rho \cdot d\varphi \cdot dz$$

$$d = \frac{1}{\epsilon_0} 2\pi h \int_0^{\rho} d\rho' \rho' f(\rho')$$

$$\Rightarrow \cancel{2\pi R} E(\rho) = \frac{1}{\epsilon_0} 2\pi h \int_0^{\rho} d\rho' \rho' f(\rho')$$

$$\Leftrightarrow \underline{E(\rho)} = \frac{1}{\epsilon_0 \rho} \int_0^{\rho} d\rho' \rho' f(\rho')$$

$$\curvearrowright \vec{E}(\rho) = \frac{1}{\epsilon_0 \rho} \left[\int_0^{\rho} d\rho' \rho' f(\rho') \right] \vec{e}_\rho$$

Bei nicht-symmetrischen Körpern:

$$d\vec{f} = (\vec{e}_1 \times \vec{e}_2) dA.$$

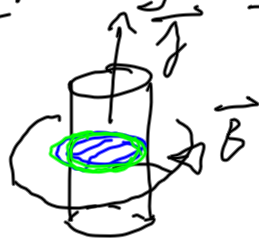
Satz von Gauß: $\int_V d^3x \nabla \dots = \int_{\partial V} d\vec{f} \dots$

Satz von Stokes:

$$\int_F d\vec{f} (\nabla \times \dots) = \oint_{\mathcal{L}} d\vec{x} \cdot \vec{B}$$

↖ Kurvenintegral über Randfläche.

[PK6] Stromdurchflussener Leiter



Geeigneter Ansatz:

$$\vec{B}(\vec{x}) = B(\rho) \vec{e}_\varphi.$$

$$\nabla \times \vec{B} = \frac{1}{\epsilon_0 c^2} \vec{j} \quad \rightarrow \quad \int d\vec{f} (\nabla \times \vec{B}) = \frac{1}{\epsilon_0 c^2} \int d\vec{f} \vec{j} = \frac{I_F}{\epsilon_0 c^2}$$
$$\oint_{\mathcal{L}} d\vec{x} \cdot \vec{B} =$$

Nach Stokes ist

$$\int_{\mathcal{C}} (\nabla \times \vec{B}) \cdot d\vec{x} = \int_{\mathcal{C}} d\vec{x} \cdot \vec{B} \stackrel{\leftarrow}{=} \int_0^{2\pi} d\varphi \rho \vec{e}_\varphi \cdot \underbrace{\vec{B}(\rho) \cdot \vec{e}_\varphi}_{=1} \stackrel{d\vec{x} = \frac{\partial \vec{x}}{\partial \varphi} d\varphi}{=} \rho \vec{e}_\varphi d\varphi$$

$$= 2\pi \rho B(\rho)$$

Somit:

$$2\pi \rho B(\rho) = \frac{I_F}{\epsilon_0 c^2} \Leftrightarrow B(\rho) = \frac{I_F}{2\pi \rho \epsilon_0 c^2}$$

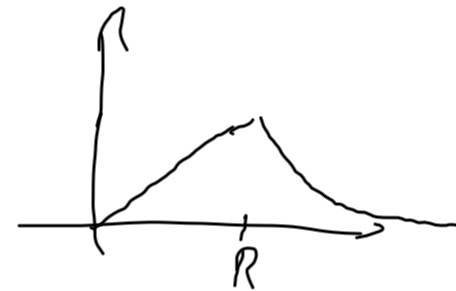
Unterscheide, ob Punkt außerhalb oder innerhalb:

$$\boxed{\frac{I_F}{I} = \frac{\pi \rho^2}{\pi R^2}}$$



Damit folgt:

$$\vec{B}(\rho) = \frac{I}{2\pi \epsilon_0 c^2} \vec{e}_\varphi \begin{cases} \rho/R^2 & \rho < R \\ 1/\rho & \rho > R \end{cases}$$



gives:

$$\boxed{\mathcal{L} G(t, t') = \delta(t - t')}$$

$$\Delta ? = \delta(\vec{r} - \vec{r}')$$

$$\Delta \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} = \delta(\vec{r} - \vec{r}')$$

$$\boxed{\Delta \frac{1}{|\vec{r} - \vec{r}'|} = -4\pi \delta(\vec{r} - \vec{r}')}$$

$$\frac{d}{dx} ? = \delta(x - x')$$

↑
 $\theta(x - x')$